Zivid 2+ R-series

用于快速且可靠抓取的工业级3D相机

zivid.com

创新，关键所在

主要特点

3倍的速度提升

卓越的抗环境光干扰能力

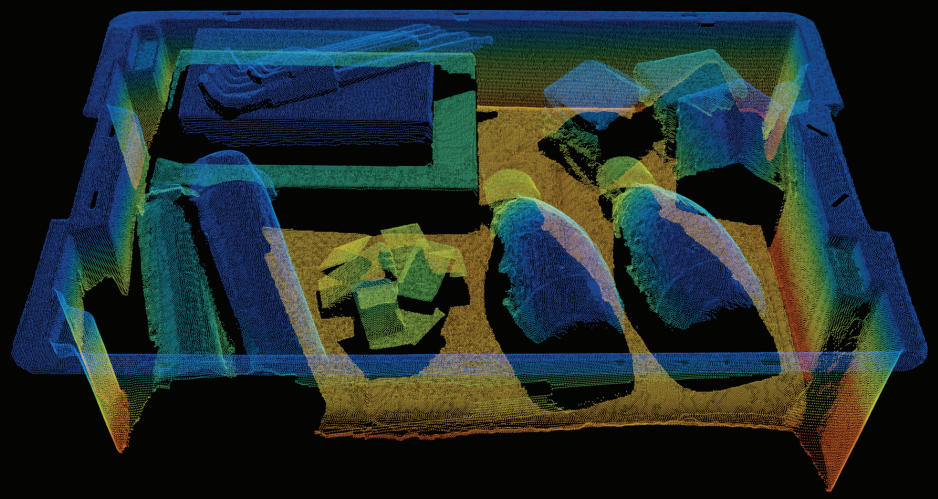
可应对最强反射

行业领先的2D图像质量

栩栩如生的点云

150 毫秒内捕捉透明和光亮物体的真实 3D 点云

结合 3D 与 2D 技术



同一台 Zivid 2+ R 系列相机捕捉的 2D 图像（左）和 3D 点云（右）

凭借精准的像素映射，无需额外的 2D 到 3D 校准或转换。
Zivid 采用了高效的流程处理，实现并行计算优化输出。

可靠的性能

在环境光色温和强度变化的情况下仍能保持一致的点云质量。

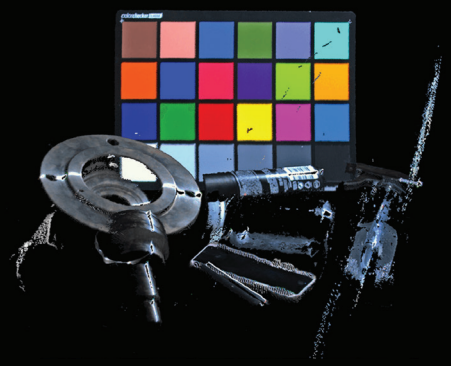
0 LUX

600 LUX

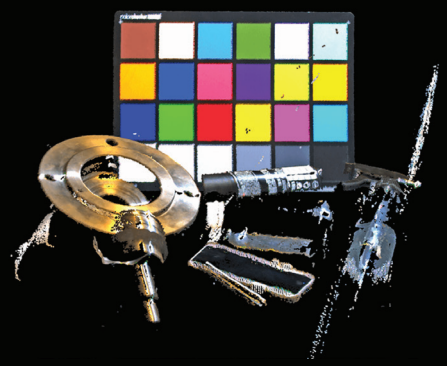
2000 LUX

Zivid 2+ R-series

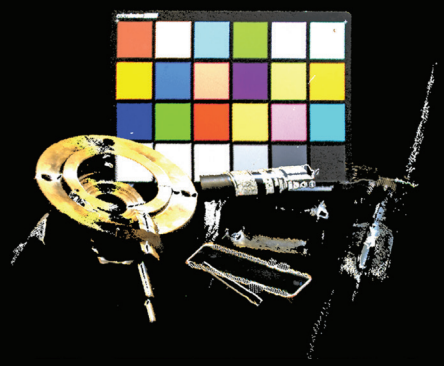
0 LUX



600 LUX

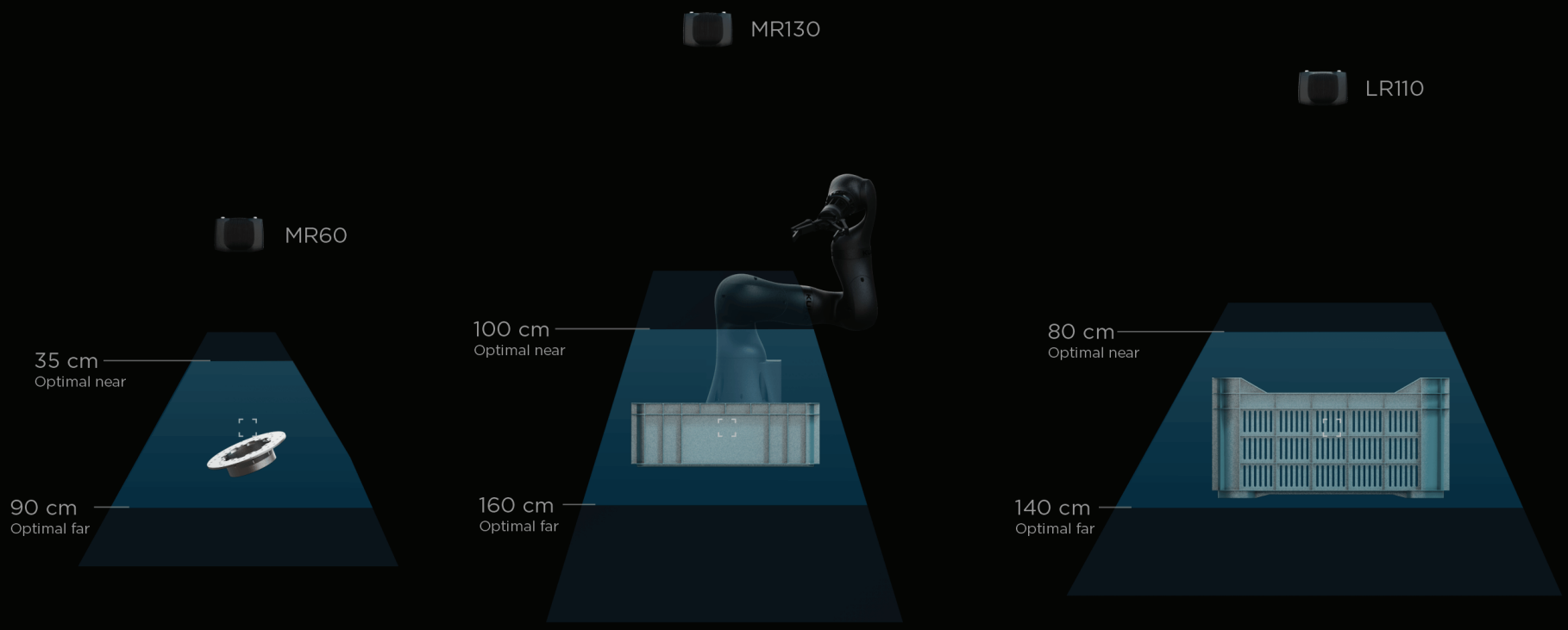


2000 LUX



其他 3D 相机

灵活多变的视野



Focus: 60 cm
Spatial resolution: 240 μm
Area: 58 x 47 cm

Focus: 130 cm
Spatial resolution: 320 μm
Area: 79 x 66 cm

Focus: 110 cm
Spatial resolution: 440 μm
Area: 110 x 86 cm

主要应用

装配
检测
机器人引导

货品分拣
包裹处理
无序抓取

上下料
大型物料的无序抓取
货品分拣

经过精心设计，坚固耐用，
确保在各种环境下始终保持卓越的性能和精度，
无论是极端温度、冲击还是振动。

每台相机均经过严格制造和测试，
确保校准稳定，防止过热，
并能捕捉数千万个点云。

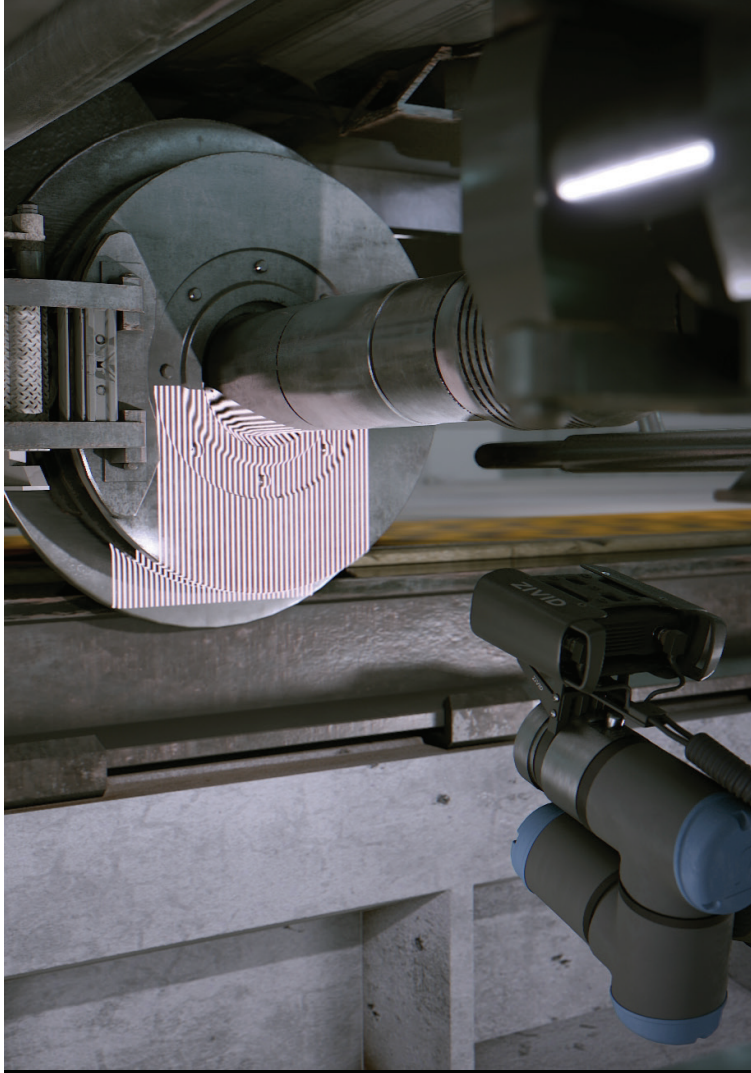
- 0 to 40 °C
- 5 G accelerations
- 15 G shock
- < 1 kg
- 169 x 124 x 56 mm^3
- IP 65

装配

- 插入和连接精度达亚毫米级
- 专为轻量化、紧凑型机器人安装设计
- 超高动态范围，实现多功能性能

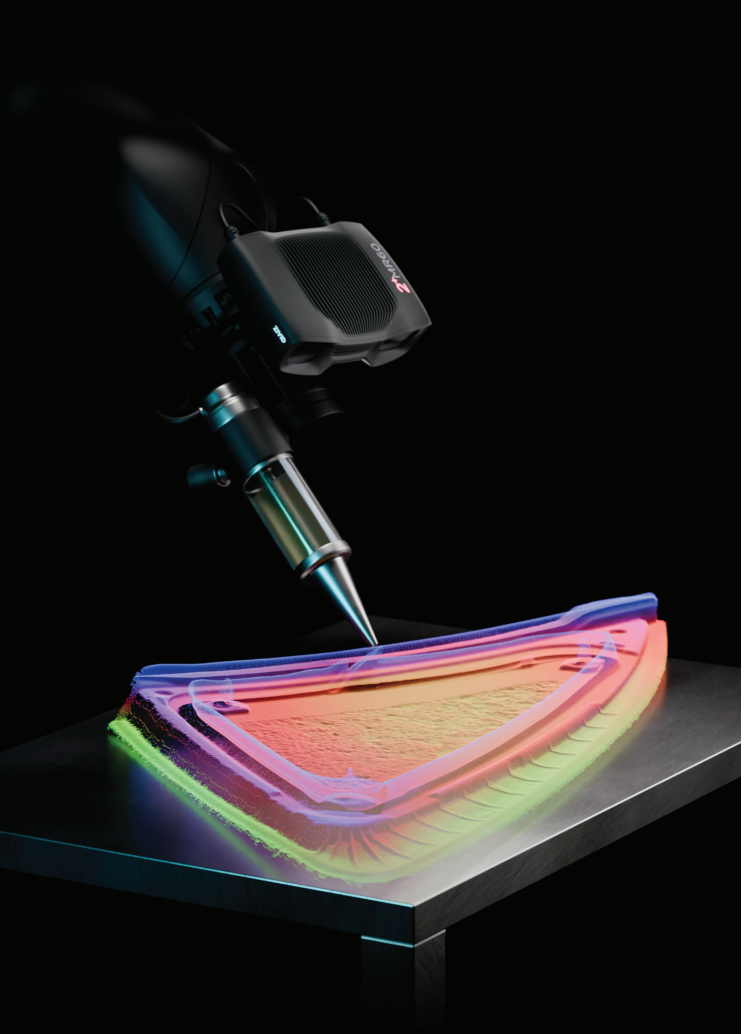
无序抓取

- 高分辨率和精度用于精确的取放操作
- 处理反射确保光滑部件的准确点云
- 在任何环境下提供一致的结果



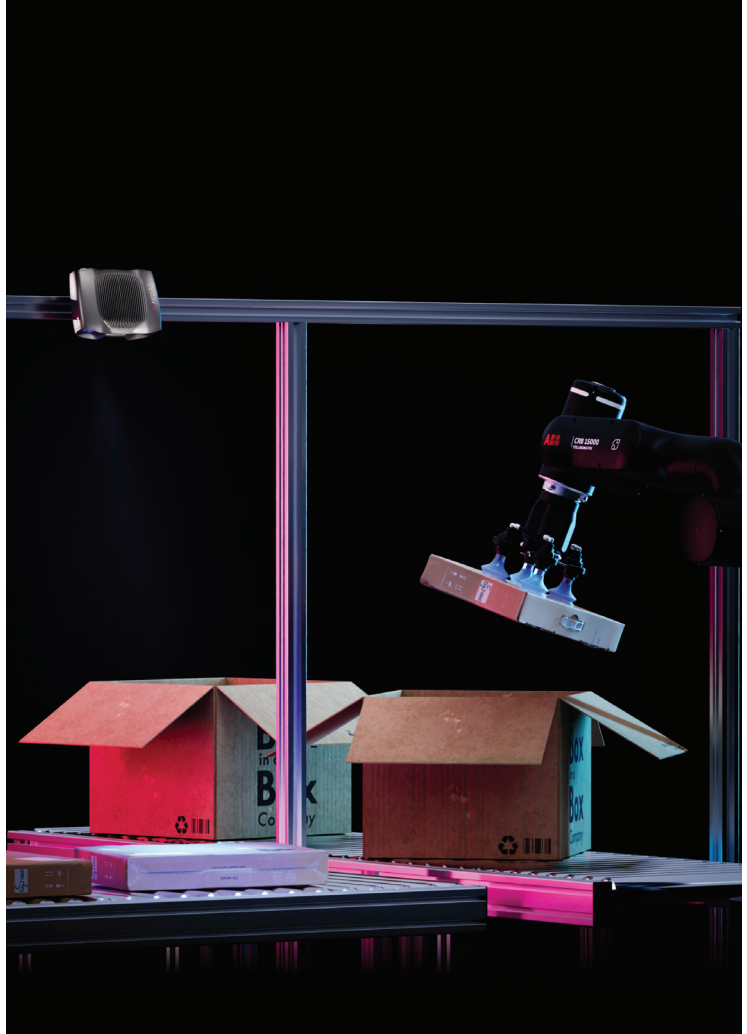
检测

- 将超锐利的 2D 和 3D 分辨率结合在一个设备中
- 对温度和光照变化具有韧性
- 行业领先的尺寸精度（>99.8%）



机器人引导

- 可靠的 3D 相机，
  抗冲击、振动、粉尘和高湿度环境。
- 行业领先的点云准确度，
  精准展现轮廓和形状。
- 专为数千万次操作而打造。



包裹处理

- 在 50 毫秒 内捕获 2D 图像和点云，
  支持高速拣选。
- 完整的点云数据，适用于所有包裹，
  包括黑色塑料材质。
- 工厂校准的 2D 图像，
  具备环境光抑制功能。

货品分拣

- 在 150 毫秒 内提供 2D 和 3D 数据，
  适用于快速、简单的机器人。
- 提供精确的点云，
  确保可靠的拾取与放置。
- 兼容透明和光亮材质。

使用 Zivid 2+ R 系列相机的 3D 点云示例
电子商务与物流应用

用于单件拣选的混合物体

用于订单履行的混合物体

宽视场（FOV）的包裹处理

Zivid 2+ R 系列相机的 3D 点云示例
制造业应用

工厂与制造业料箱拣选

多料箱制造业拣选

用于组装的汽车后视镜

See the difference

访问我们的点云库

ZiVID

Zivid - 中国办事处

Patrick Wong
patrick.wong@zivid.com
+86 13950129074