Zivid 2+ R-series

高速かつ信頼性の高いピッキングのための産業用3Dカメラ

zivid.com

Innovation where it matters

主な特徴

産業用ロボット向けの画期的なスピード性能

周囲光に対する驚異的な耐性

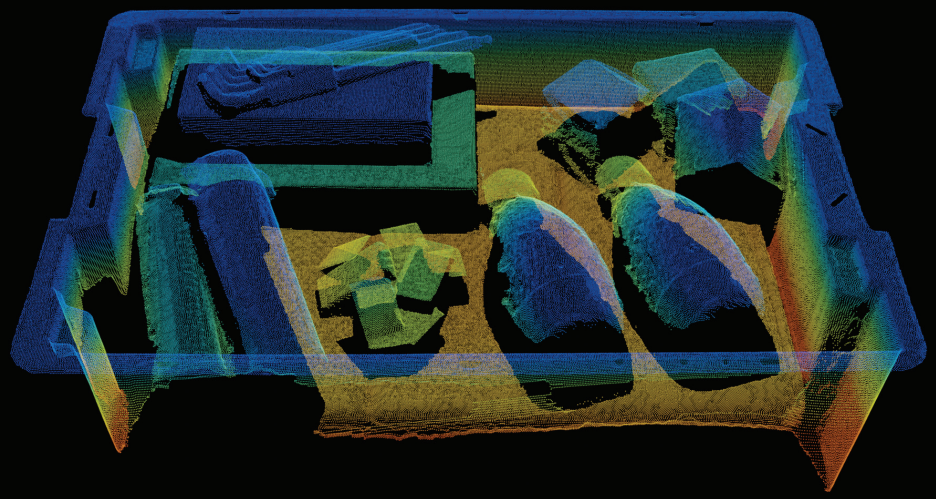
厄介な反射も確実に対応

業界トップクラスの2D画像品質

現実に忠実なポイントクラウド

150msで透明および光沢のある物体の現実的な3Dポイントクラウド

3Dと2D技術の融合



Zivid 2+ Rシリーズカメラで撮影された、2D画像（左）と3Dポイントクラウド（右）の例

AIセグメンテーションに最適化された内蔵2Dカメラ

工業用カラーカメラを凌駕するシャープな色彩とコントラストを提供し、
エイリアシングのアーティファクトが発生しません。

安定し一貫性のある適応可能な2DキャプチャでAIセグメンテーションを強化します。

2Dと3Dの完全な統合

完璧なピクセルマッピングにより、
2Dから3Dへの外部キャリブレーションや変換が不要です。

Zividは、効率的な並列処理のために出力データを最適化しています。

信頼性の高い性能

周囲光の温度や強度が変化しても、一貫したポイントクラウド品質を実現。

Zivid 2+ R-series

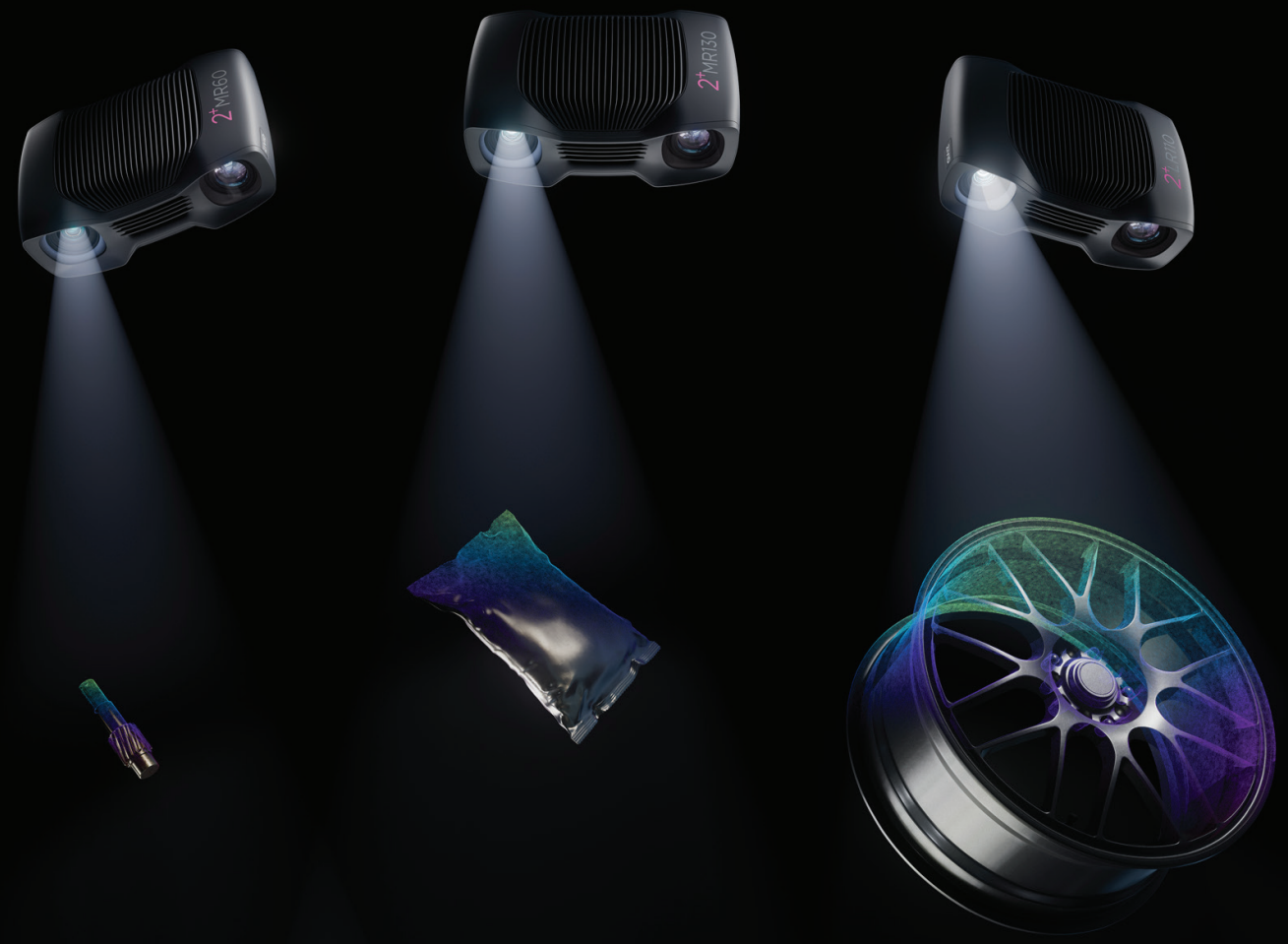
Other 3D camera

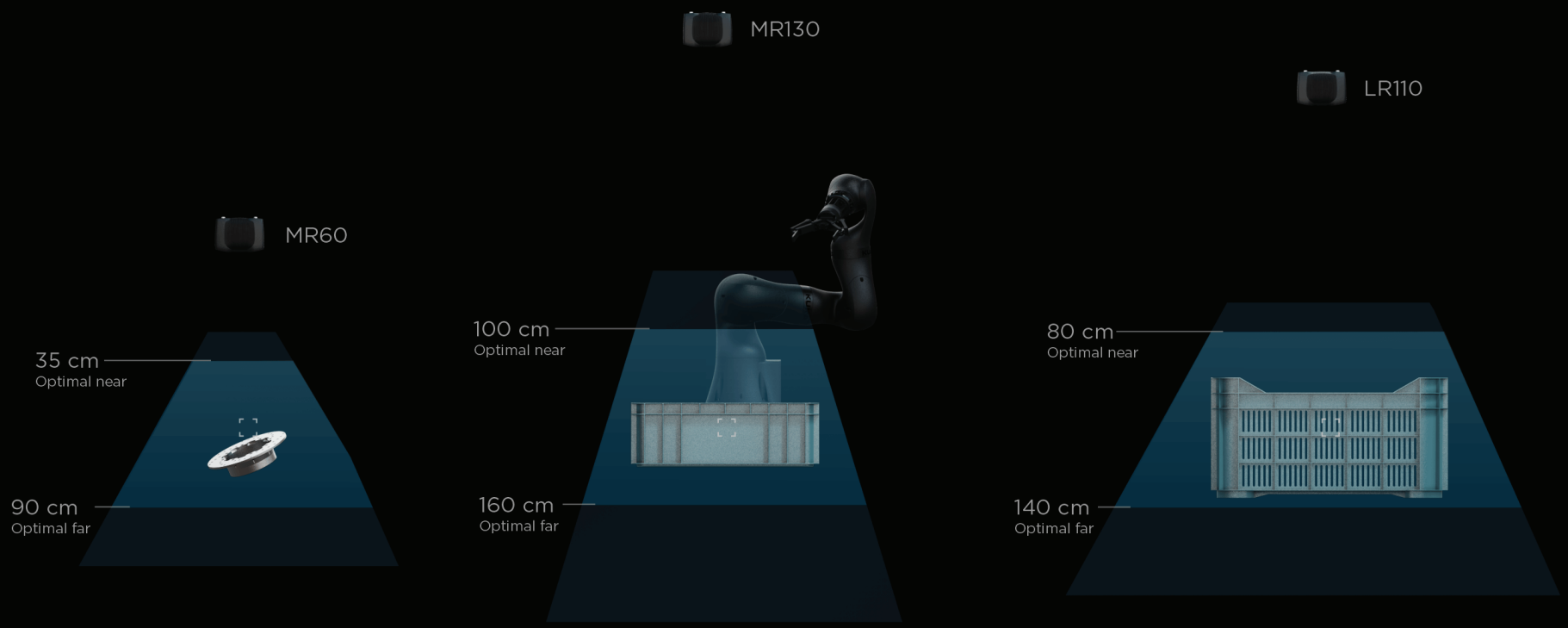
あらゆる環境下で一貫した性能と精度を提供するように
過酷な温度、衝撃、振動にも耐えられるように設計されています。

すべてのカメラは安定したキャリブレーションを提供し、過熱を
防ぎ、数千万回のポイントクラウドをキャプチャするように製造
・テストされています。

- 0 to 40 °C
- 5 G accelerations
- 15 G shock
- < 1 kg
- 169 x 124 x 56 mm^3
- IP 65

柔軟な視野





Focus: 60 cm
Spatial resolution: 240 µm
Area: 58 x 47 cm

Focus: 130 cm
Spatial resolution: 320 µm
Area: 79 x 66 cm

Focus: 110 cm
Spatial resolution: 440 µm
Area: 110 x 86 cm

主な用途

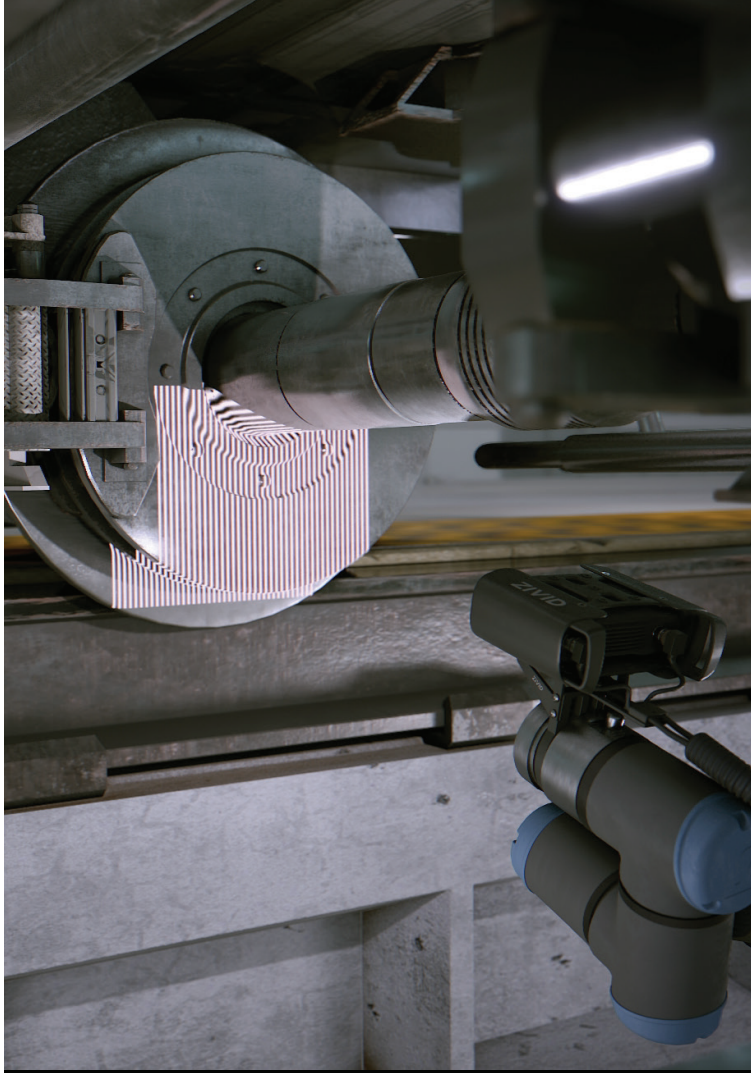
組立 検査 ロボット誘導	ビンピッキング 荷物の取り扱い ピースピッキング	大型ビンピッキング デパレタイズ ピースピッキング

組立

- サブミリメートル精度で
  挿入・接合可能。
- 軽量でコンパクトな
  ロボット取り付けに対応した設計。
- 汎用性の高い性能を
  実現する超高ダイナミックレンジ。

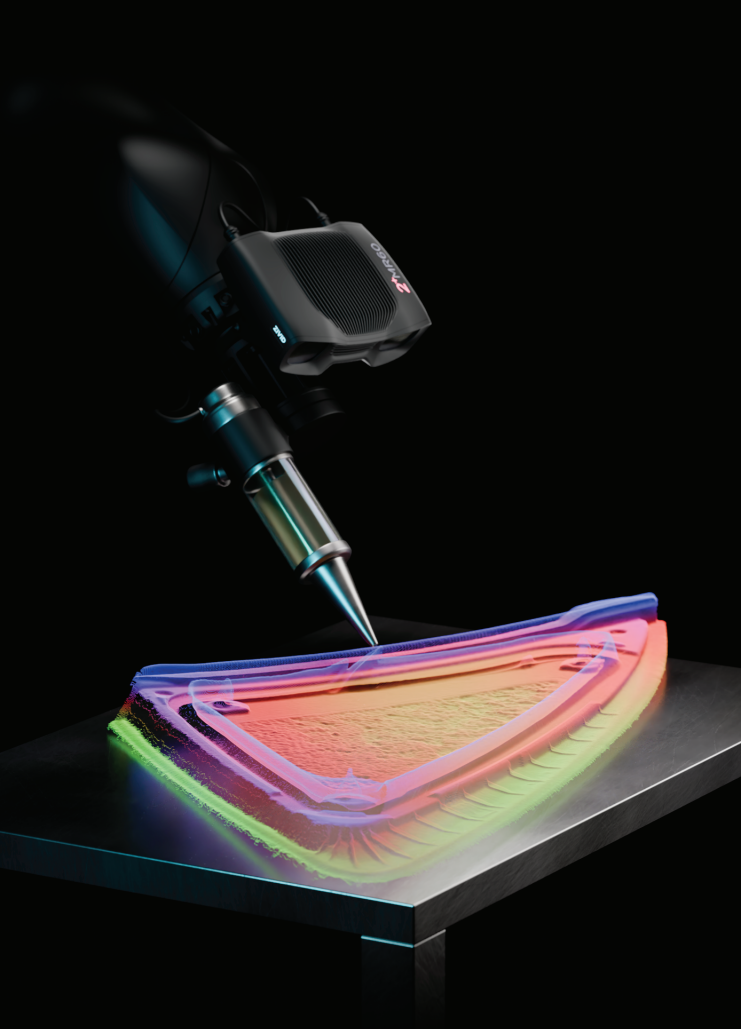
ビンピッキング

- 高解像度と精度で
  正確なピックアンドプレースを実現。
- 反射に対応し
  光沢部品の正確な点群を生成。
- どんな環境でも
  一貫した結果を提供。



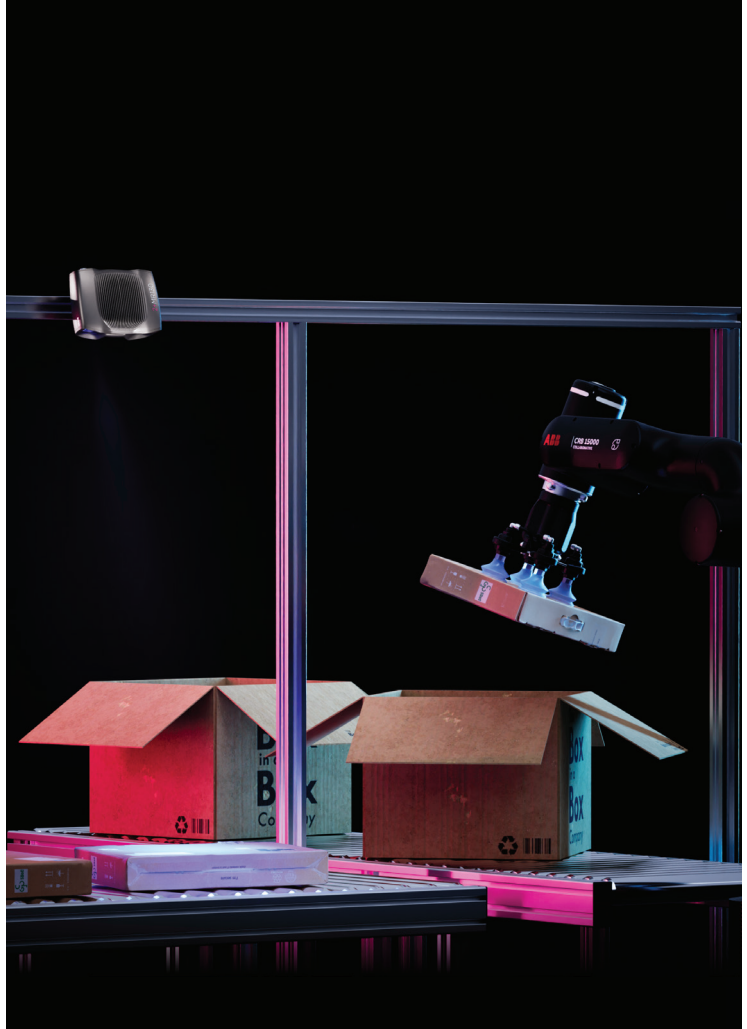
検査

- 超高精細な2Dと
  3D解像度を1つのデバイスで実現。
- 温度や光の変化に
  強い耐性を持つ。
- 業界最高クラスの
  寸法精度 (>99.8%)。



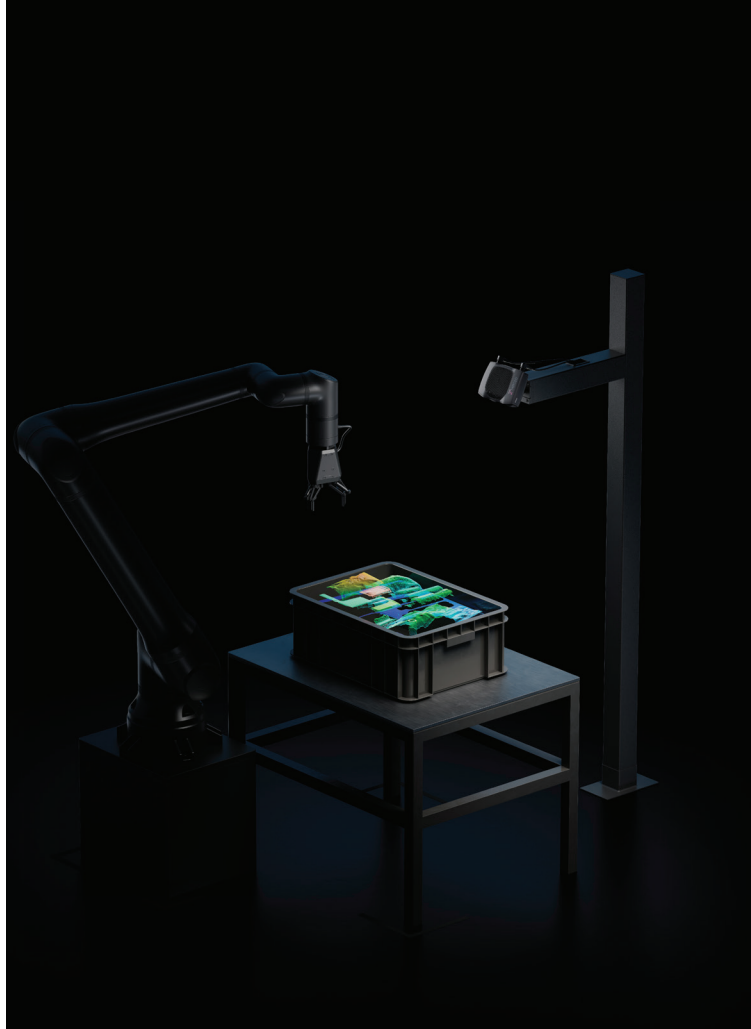
ロボット誘導

- 衝撃、振動、ホコリ、湿気に
  強い耐性を持つ信頼性の高い3Dカメラ。
- 業界最高クラスのポイントクラウドの
  平坦性で輪郭や形状に追従。
- 千万回以上の
  操作に対応するよう設計。



荷物の取り扱い

- 50ミリ秒で2Dとポイントクラウドを
  キャプチャし、高速ピッキングに対応。
- すべての荷物に対応する
  完全なポイントクラウド、黒いプラスチックも含む。
- 周囲光抑制機能を備えた
  工場出荷時キャリブレーション済みの2D画像。



ピースピッキング

- 150ミリ秒で2Dと3Dを提供し、
  高速でシンプルなロボットに対応。
- 信頼性の高いピックアンドプレースのために
  正確なポイントクラウドを提供。
- 透明や光沢のある
  素材にも対応。

Zivid 2+ Rシリーズカメラによる3Dポイントクラウドの例
eコマースおよび物流用途

注文処理のための混合物体

注文処理のための混合物体

広い視野角での荷物の取り扱い

Zivid 2+ Rシリーズカメラによる3Dポイントクラウドの例
製造業の用途

工場および製造用ビンピッキング

複数のビンを使用した製造用ビンピッキング

組立用の車のミラー

See the difference

ポイントクラウドライブラリをご覧ください。

ZIVID

お問い合わせください

Kazuto Kurosawa
kazuto.kurosawa@zivid.com
+81 080-2157-3691

www.zivid.com