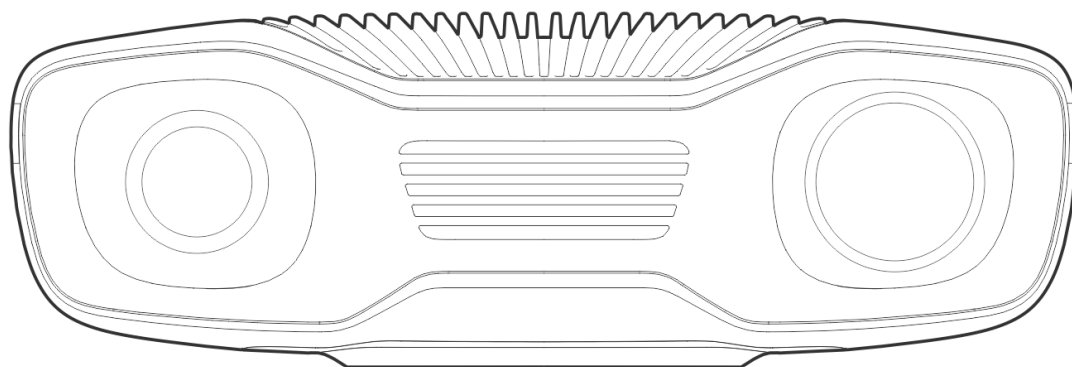


Zivid 2+ 用户指南

Rev 1.10



目录

- 1. 监管信息
- 2. 拆箱
- 3. 系统要求
- 4. 机械安装
 - 4.1 工作距离和视野
 - 4.2 机械接口
 - 4.3 安装
 - 4.4 正确定位
- 5. 连接和电源
 - 5.1 连接器
 - 5.2 连接到计算机
- 6. 支持
- 7. 服务和维修
- 8. 关于 **Zivid**

1. 监管信息

Zivid 2+ 相机符合国际产品合规标准和法规。其中包括：

产品安全

- 国际：IEC 62368-1，CB 测试报告和证书。
- 美国和加拿大：UL 62368-1/CAN/CSA-C22.2 NO. 62368-1，NRTL 说明报告和证书。
- 欧洲：EN 62368-1，CB 测试报告（具有欧洲团体差异性和国家差异性），European Directive 2014/35/EU (LVD)。
- 澳大利亚：AS/NZS 3820，授权书中有记录。

电磁兼容性 (EMC)

- 国际：CISPR 32 和 CISPR 35、IEC 61000-3-2 和 IEC 61000-3-3。
- 欧洲：EN 55032 Class B, EN 55035, EN 61000-3-2 and EN 61000-3-3, European Directive 2014/30/EU (EMC)。
- 美国：FCC15B B 类（见注释 1）。
- 加拿大：ICES-003 (B) / NMB-003 (B)（见注释 2）。
- 韩国：KS C 9832 和 KS C 9832。

光生物安全性

- 国际：IEC 62471-5，根据风险组 2 进行分类。记录在 CB 测试报告和证书中（见注释 3）。

防护等级

- EN 60529 - 该产品经过符合 IP65 标准的测试。（见注释 4）。

符合环保规定

- 欧洲：RoHS Directive 2011/65/EU 及其修订版 (EU) 2015/863。REACH Regulation (EC) No 1907/2006。

注意

- 美国 - **EMC B 级**

FCC 合规声明：

本设备符合 FCC 规则第 15 部分的规定。操作须符合以下两个条件：(1) 本设备不得造成有害干扰；(2) 本设备必须接受任何收到的干扰，包括可能导致意外操作的干扰。

FCC B 类干扰声明：

本设备经测试符合 FCC 规则第 15 部分有关 B 类数字设备的规定。这些规定旨在合理保护住宅楼设备免受本设备的有害干扰。

本设备会产生、使用和辐射射频能量，如果未按照说明安装和使用，可能会对无线电通信造成有害干扰。但是，不能保证在特定安装中不会发生干扰。

如果此设备确实对无线电或电视接收造成有害干扰，可以通过关闭和打开设备来确定，鼓励用户尝试通过以下一项或多项措施来纠正干扰：

- 重新调整或摆放接收天线。
- 增加设备和接收器之间的距离。
- 将设备连接到与接收器所连接的电路不同的电路上的插座。
- 向经销商或有经验的无线电/电视技术人员咨询及寻求帮助。

请勿改装设备：

未经合规负责方明确批准而对设备进行的更改或改装可能会使用户失去操作该设备的权限。即：请勿改装该设备。这将：

- 以上所列规定作废。
- 可能会限制设备的预期用途。
- 可能会造成危险情况。
- 可能会对其他设备或无线电通信造成有害干扰。
- 可能会对系统造成损坏。

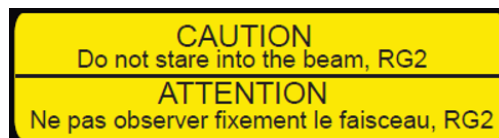
- 加拿大 - **EMC B 级**

该 B 类数字设备符合加拿大 ICES-003 的规定。

符合加拿大规范 NMB-003。

- 光生物安全，风险等级 **2**

与任何明亮光源一样，请勿直视光束，RG2 IEC 62471-5。



- 防护等级

相机的风扇位于 IP65 级外壳的外部（风扇本身的防护等级至少为 IP65）。

- 安装

安装前请阅读安装说明并严格遵守。使用指定的安装配件和硬件。错误安装相机可能会导致危险情况、故障或相机损坏。

- 环境温度

请勿在环境温度超出数据表中指定范围的区域使用本产品。这可能会导致过热，从而导致危险情况、故障或相机损坏。

- 产品上标记符号的说明

标记

说明



该产品必须由直流电源供电。



产品报废后，必须按照国家有关电子废弃物的法律法规进行处理。请勿将产品作为未分类的垃圾丢弃。



阅读用户手册。

- 合规文件

请联系 Zivid 获取符合性声明或其他公开的合规文件。

2. 拆箱

在Zivid包装箱中，您将找到：

- Zivid 2+ 3D相机

选购件/按订单：

- 24V power supply
- 电源电缆（直式连接器），可选购电缆长度包括5 m、10m和20m
- 电源延长线（弯角连接器），3米
- 以太网 (CAT-6A) 电缆（直式连接器），可选购电缆长度包括5 m、10m和25m
- 以太网 (CAT-6A) 延长线（弯角连接器），长度3m
- 标定板
- 安装支架的选择（固定安装 或者 手臂安装）
- 三脚架适配器

所有配件均可 ordered separately。



3. 系统要求

操作系统	Windows 10/11、Linux Ubuntu 20.04/22.04/24.04 [1] 或 Jetson Linux 35/36
独立 GPU	如果 GPU 将用于 Zivid 以外的计算，这也是最佳选择。为获得最佳性能，需要至少具有 3 GB 内存的中高端 NVIDIA GPU。这是 Zivid 的首选解决方案。 建议： • NVIDIA GeForce GTX 1060或更好 • NVIDIA GeForce MX150或更好
带有集成 GPU 的 CPU	集成 GPU 的好处是从 GPU 到 CPU 的数据传输速度很快。它也有利于需要低功耗的应用，例如电池供电的移动平台。为了获得最佳性能，需要具有至少 3 GB 可用内存的高端集成 GPU。 建议： • Intel i7 with HD630或更好
以太网	最高性能： • 通过PCI Express或Thunderbolt 3连接的10GBASE-T（10G铜缆以太网）适配器 降低性能： • 1000BASE-T与NBASE-T（1G，2.5G和5G铜缆）连接 建议： • 华硕 XG-C100C 10G 网络适配器 PCI-E x4 卡 • QNAP QNA 系列 Thunderbolt 3 转 10GbE 适配器

[1] 自 SDK 2.10 起，移除了对 Ubuntu 18.04 的支持。

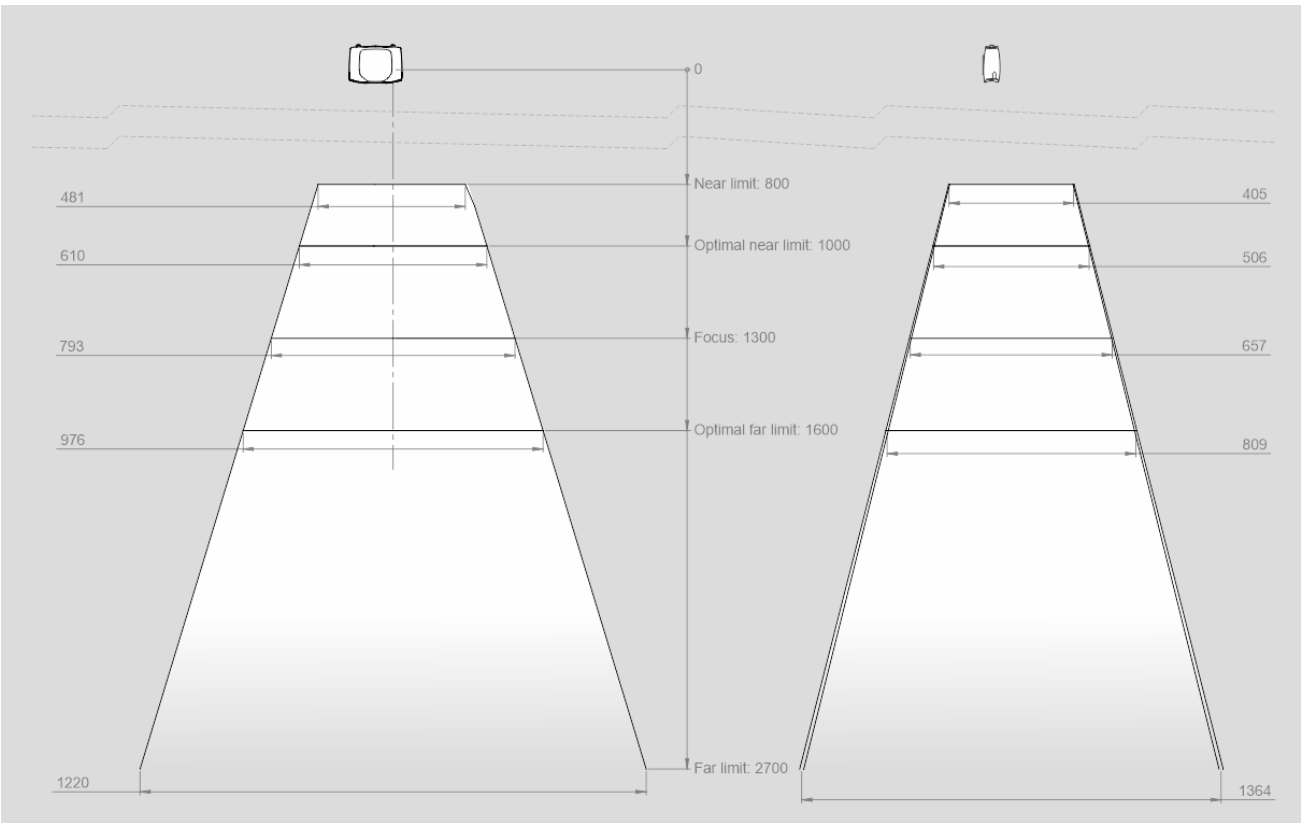
如果您需要计算设备的建议，请查看 [Recommended Industrial PCs](#)。

4. 机械安装

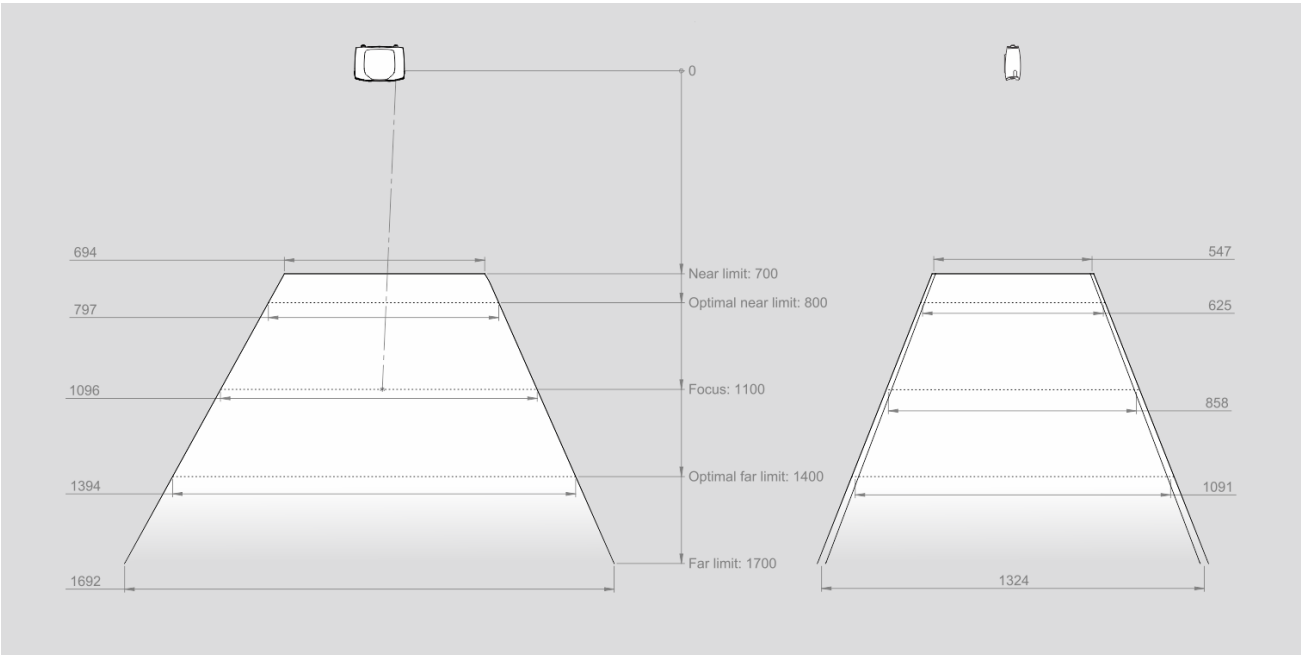
4.1. 工作距离和视野

请查看 [FOV和拍照距离计算器](#) 获取Zivid相机的拍照距离和FOV之间的关系。

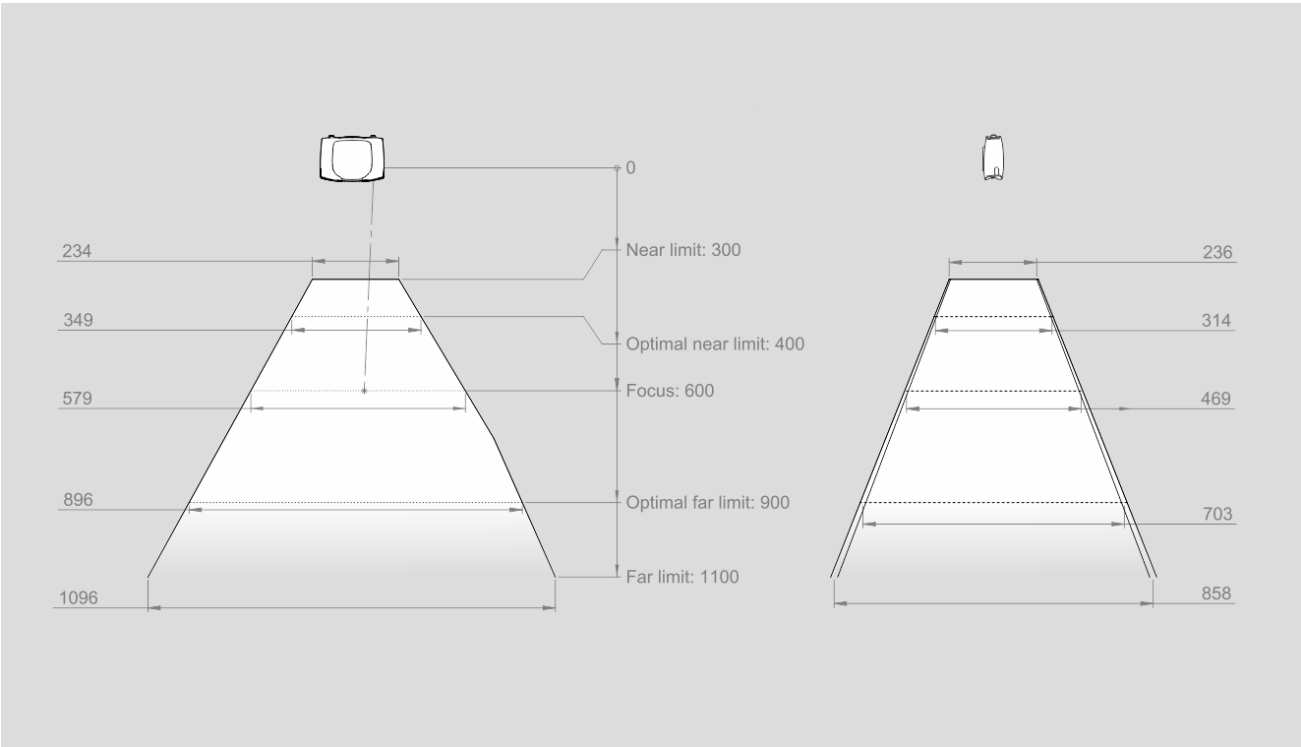
MR130/M130



LR110/L110



MR60/M60



CAD模型信息

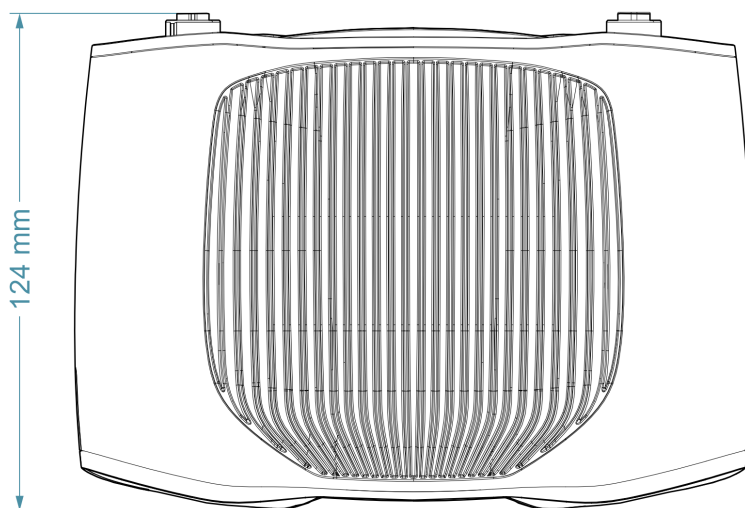
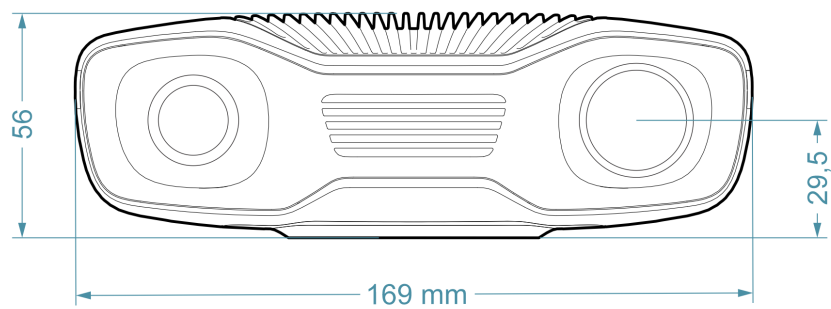
Zivid 2+ CAD模型的基准参考位于 $\varnothing 5$ 定位孔的中心，如下图所示。



Optical Center Label 是相对于基准参考找到的。

4.2. 机械接口

尺寸



安装规格

Zivid相机有3个M5安装孔、1个 $\varnothing 5$ 定位孔和1个 $\varnothing 5 \times 1$ obround (由两个半圆组成的形状, 通过它们的端点相切的平行线连接) 对准孔。我们建议使用不锈钢 (A2或A4) 材质的DIN 912 / ISO 4762六角或ISO 14579内六角圆柱头螺钉。为确保不损坏螺纹, 我们建议在拧紧螺钉时不要超过规定的最大扭矩值。



安装面平整度

为获得最佳性能, 我们建议安装表面平整度为 $\pm 0.05\text{mm}$ 或更好。在某些情况下, 将相机安装到不平整的表面会影响标定。

我们建议使用 [Zivid Camera Mounts](#) 中的选件以确保相机安装不会出现问题。



4.3. 安装

请阅读关于Zivid相机安装选项的指南。

备注

相机在采集过程中必须完全静止才能提供良好的3D图像质量。除此之外，移动相机是完全安全的，例如当相机安装在机器人或任何其他移动平台上时。

安装支架选项

请联络Zivid订购安装支架选项。



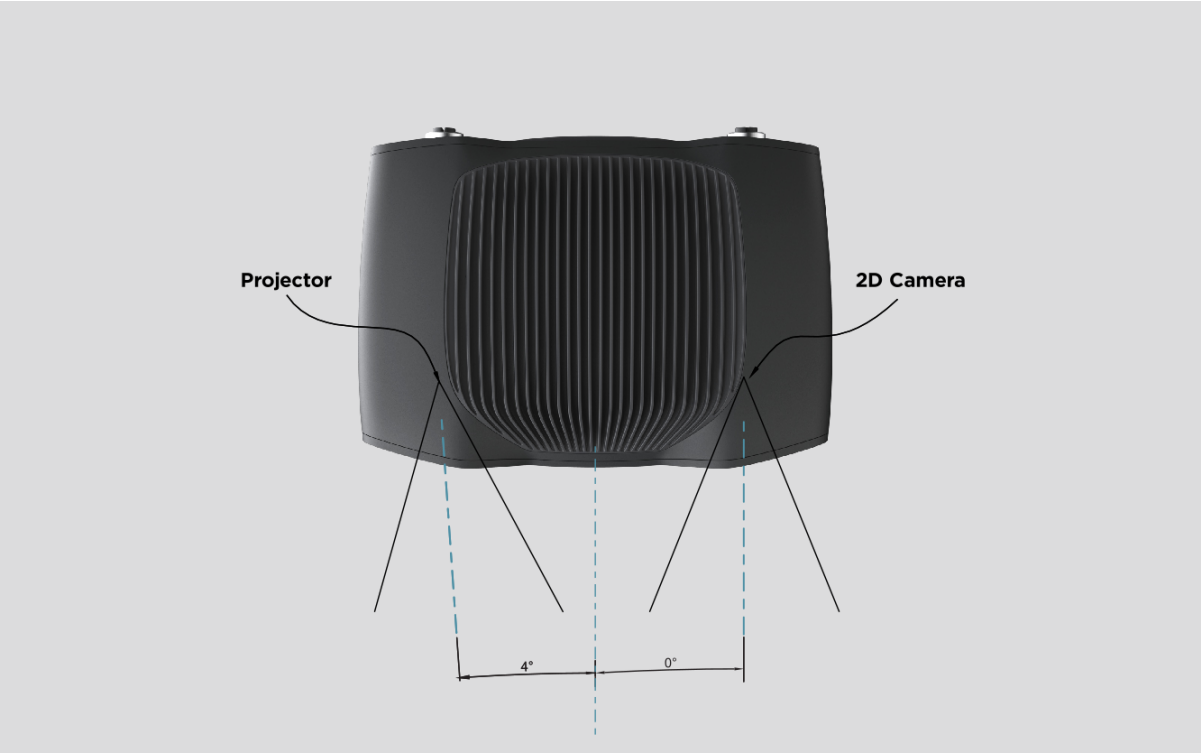
4.4. 正确定位

将相机安装在场景正上方是最常见的，也是推荐的做法。

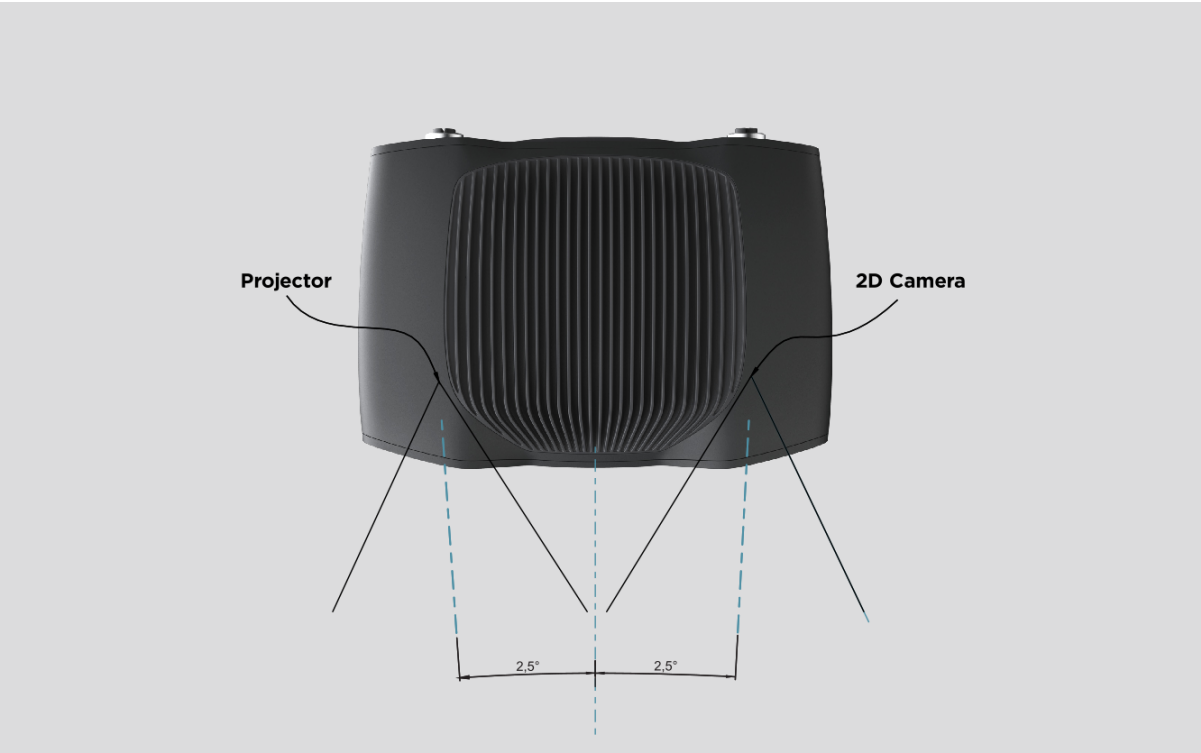
这种安装方式特别适合对透明物体和镜面反射率极高且特别暗的大表面进行成像。在这种情况下，将相机垂直于物体安装以最大限度地提高返回相机的信号将大有裨益。

2D相机和投影仪有一个相对于中心轴的角度，如果希望相机垂直于场景，则应考虑这一点。

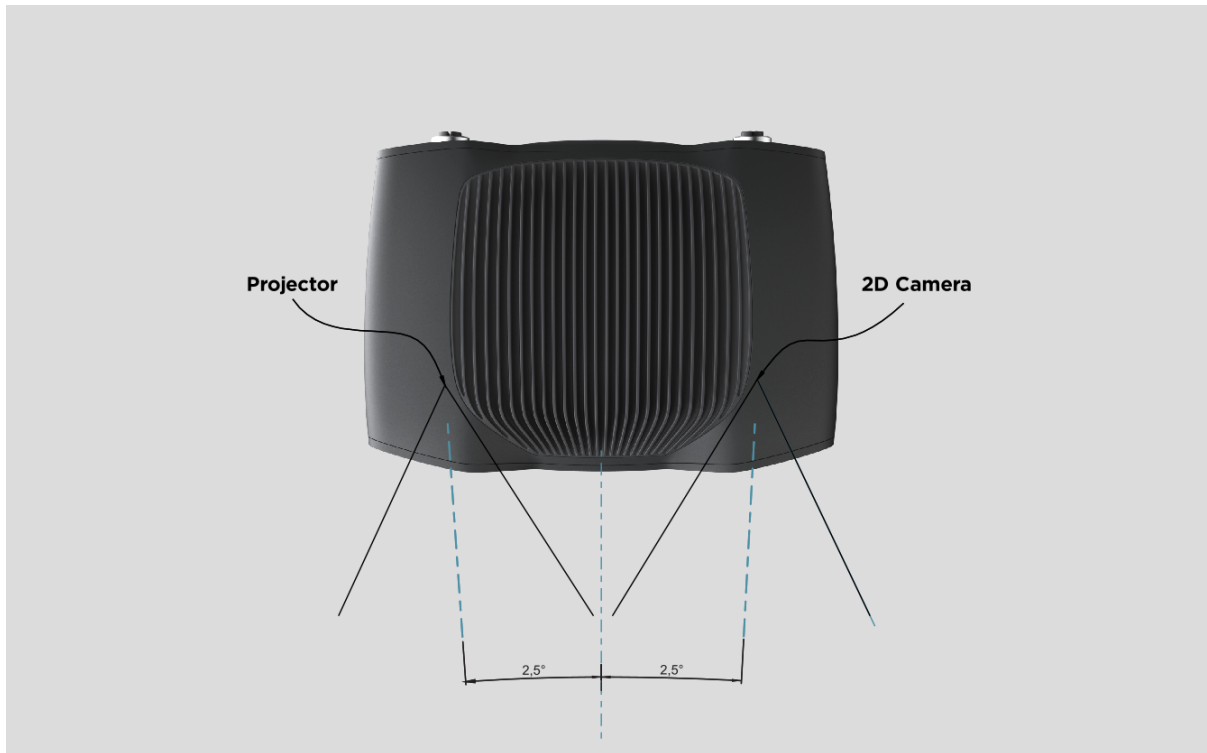
MR130/M130



LR110/L110

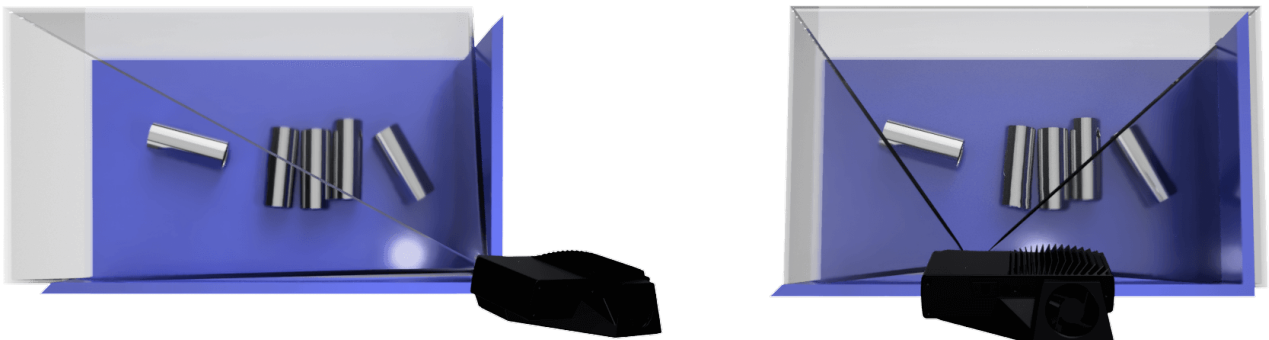


MR60/M60



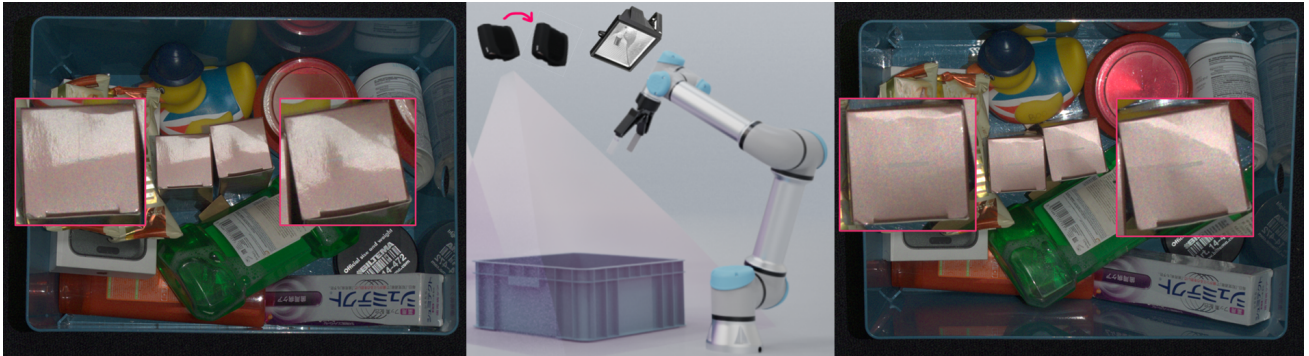
在料箱抓取应用中

如果箱壁之间的相互反射非常强，您可以将 Zivid 相机投影仪放置在箱子后边缘或箱后角上方（见下图）。平移和倾斜它，使 2D 相机对准箱子的中心。投影仪光线不应落在最靠近投影仪的两面侧壁的内表面上；它们应该几乎与这两面侧壁平行。



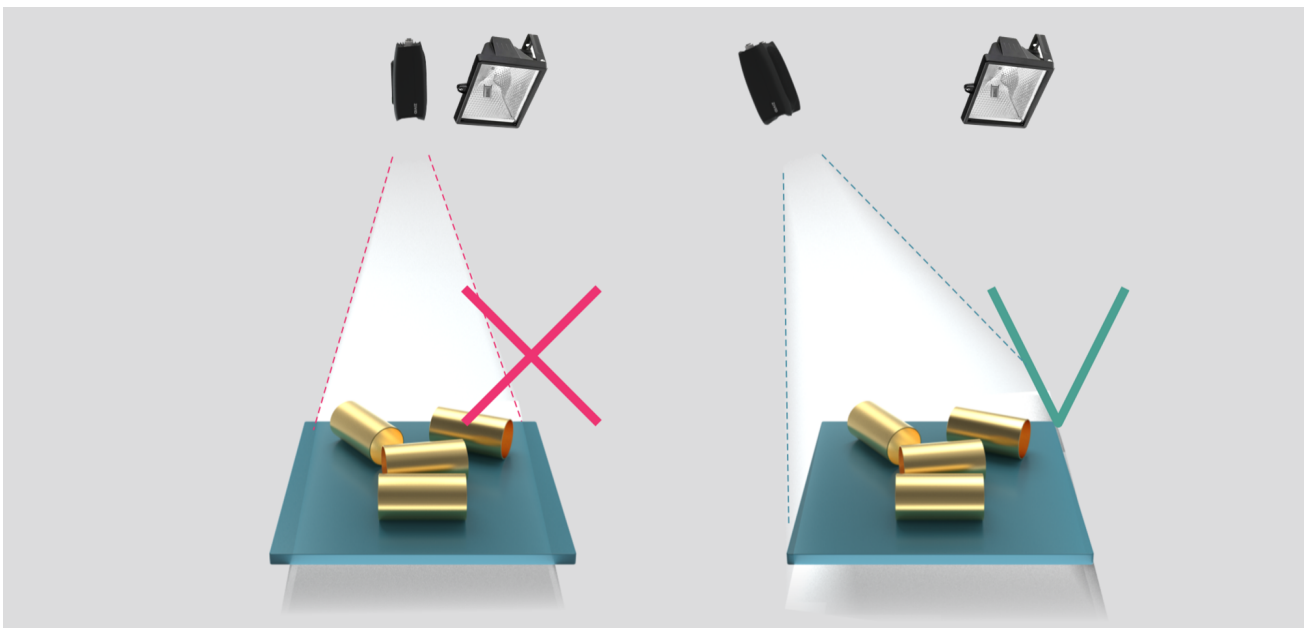
以这种方式安装相机可最大限度地减少箱壁的相互反射，同时释放场景上方的空间，以便于工具和机器人更容易接近。

在强光环境下，光源的直接反射可能会在 2D 图像中产生不必要的高光。为了最大程度地减少这些高光，请尝试稍微移动或倾斜相机。



在表面成像应用中

对于高反射表面，光源（无论是来自相机投影仪还是外部光源）的直接反射都会在 2D 图像中产生不必要的高光。为了最大限度地减少这些反射，请将相机稍微倾斜安装，使反射光远离相机的视野。调整光源位置或使用漫射光也可以减少眩光。





2D 图像中是否会包含来自投影仪的高光（左）、环境光（中）和无高光（右），具体取决于相机的位置和角度。

散热间隙

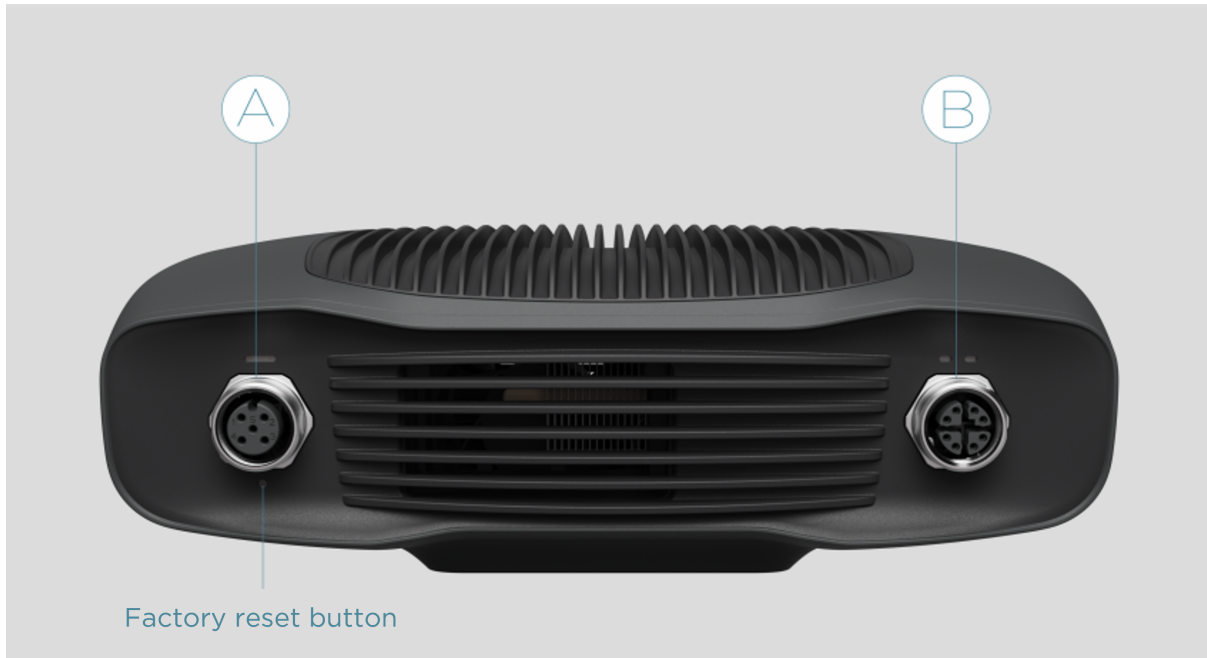
Zivid相机同时采用了主动和被动散热方式，请在设备周围留出一些空间以供气流流通，并且不会阻塞其前后侧的空气开口。建议在 [datasheets](#) 中描述的工作温度范围内使用您的相机。

信号保护

请勿将Zivid相机和电缆安装在会产生高强度电磁干扰的高压设备旁边。请勿将相机电缆与交流电源线和会发出高强度干扰的电缆穿过相同的干线/导管。

5. 连接和电源

5.1. 连接器



A. M12-5：电源连接器24V，5A DC

B. M12X：以太网连接器CAT 6A

查看Zivid [Approved Ethernet Cables](#) 了解更多信息。

恢复出厂设置按钮

按下恢复出厂设置按钮将根据按下的时间长短执行不同的操作：

重置（电源循环）：

间歇性按下或按住少于5秒。

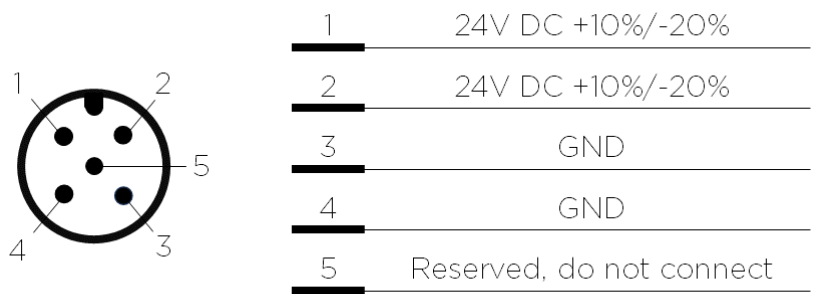
重置为默认IP地址：

Hold for 5 to 10 seconds until the Power LED turns green

恢复到出厂安装的固件：

按住保持10秒以上，直到电源LED变为黄色。

电源接口



可选配对连接器：TE Connectivity AMP，1838275-3 (Digikey：A97645-ND)

❗ 小技巧

24V和GND的两个引脚都需要连接。

有关电源和电缆的更多信息，请参阅 [Approved Power Supply And Power Cables](#)。

数据线

Zivid 相机使用专用以太网电缆进行数据传输。请参阅 Zivid [Approved Ethernet Cables](#) 了解更多信息。

下表提供了 Zivid 以太网电缆引脚排列。



5.2. 连接到计算机

- 先将电源插入"24V"端口。

- 将以太网电缆插入相机并将其连接到您的计算机。
- 将电源插头插入电源插座。

备注

断开连接时，按照相反的步骤进行，首先断开主电源。

确保所有连接都拧紧。 M12螺钉连接器的耦合螺母在某些情况下可能很难拧入。但是，如果安装正确，它们可以提供坚固可靠的连接。

考虑性能表现时可参考 [系统要求](#) 来评估，并通过观察 [LED状态指示灯](#) 来确认数据传输性能表现。

使用随设备提供的AC/DC适配器以确保符合辐射和抗扰度标准。

Zivid相机通过一个热敏电阻使用物理切断电源的方式来防止极性反接和设备过热。

Zivid 相机使用以太网通信，需要 10 Gbps 才能获得最佳性能。您的计算机可能没有 10 Gigabit 以太网端口。在这种情况下，您可以使用适用于 Thunderbolt 3 的 10GBASE-T (10 Gbps 铜质以太网) 适配器进行连接。在允许降低性能的情况下，您还可以使用 1000BASE-T 和 NBASE-T (1 Gbps、2.5 Gbps 和 5 Gbps 铜缆) 至 USB 适配器。

推荐的网卡和适配器

我们已成功测试并推荐以下硬件：

- [ASUS XG-C100C 10G Network Adapter PCI-E x4 Card](#)
- [QNAP QNA series Thunderbolt 3 to 10GbE Adapter](#)

小心

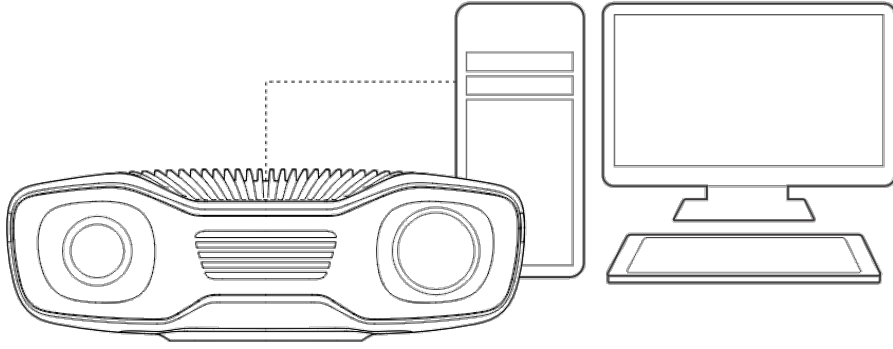
基于USB的网络适配器会降低捕获速度，使速度变得不稳定，并且在使用相机时偶尔会出现错误。我们的建议是使用10Gb PCI Express卡以获得最佳性能。

警告

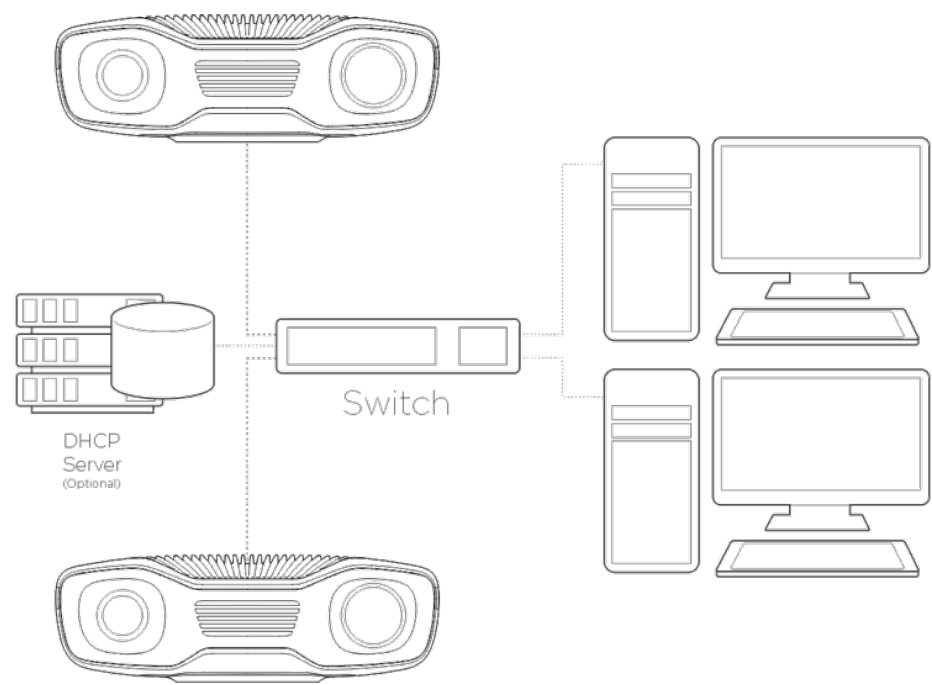
仅使用 [Zivid认可的以太网电缆](#)。

网络拓扑

直接连接



通过交换机连接



6. 支持

如需了解更多信息，请访问：

support.zivid.com



Zivid 知识库提供了关于 Zivid 产品常见问题和问题的解决方案，涵盖了软件和硬件等各个方面。此外，您还能找到深入探讨我们相机技术、最佳实践以及包括结构光技术在内的诸多3D成像技术的综合文章。这些资源旨在提升您对我们产品的理解和应用能力。

7. 服务和维修

设备内部不包含用户可维修的部件。如果打开，产品保修将失效。

请按照以下说明确保您的Zivid相机得到良好维护：

- 定期检查螺钉连接和连接器。
- 请勿堵塞产品前后两侧的通风口。
- 该装置使用主动和被动散热方式，请在设备周围留出一些空间以便空气流通。
- 使用小型真空吸尘器或小型压缩空气罐清除玻璃上或散热器肋板之间的灰尘或其他积聚颗粒。
- 定期 [清洁设备的光学玻璃部件](#)。
- 必要时每年通过使用 [Infield Correction](#)（和 [Hand Eye](#)）来检查和更新标定数据。

8. 关于 Zivid

Zivid 是市场领先的 3D 机器视觉相机和软件供应商，为下一代机器人和工业自动化系统提供服务。其 Zivid 2+ 和 Zivid 2 产品被视为世界上最精确的实时 3D 彩色相机，为工业 4.0 的智能工厂和物流带来类人类的视觉。

如需了解有关 Zivid 的更多信息，请访问：

www.zivid.com



电子邮件

技术支持：customersuccess@zivid.com

销售：sales@zivid.com

通用联络邮箱：info@zivid.com

电话

Zivid 总部 - 挪威奥斯陆 | +47 21 02 24 72

Zivid Sales-德国斯图加特 | +49 151 72 939 674

Zivid Sales-美国德克萨斯州奥斯汀 | +1 (847) 345-7691

Zivid 销售-中国厦门 | +86 139 5012 9074

Zivid Sales-韩国首尔 | +82 10 8984 5350

Zivid AS
Gjerdrums vei 10A
0484
Oslo, Norway

See everything.

Copyright 2015-2025 (C) Zivid AS